


PERIÓDA VZORKOVANIA

- Určenie
- Výpočet
- Nastavenie

Základné úvahy o výbere periódy vzorkovania

- Discrete-time control (digitálne, číslicové riadenie) výber periódy vzorkovania dôležitý parameter vplyvu na kvalitu a stabilitu DRO

$$\omega_v = \frac{2\pi}{T}$$

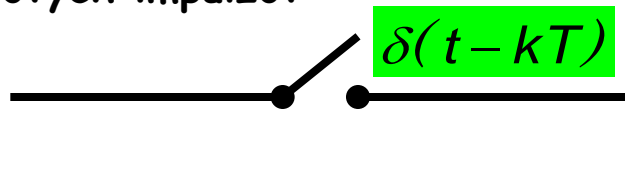
- Diferenčné rovnice, z-prenosy vo všeobecnosti nelineárne funkcie periódy vzorkovania-transcendentné rovnice ($z=e^{sT}$), (vplyv periódy vzorkovania na kvalitu riadenia nie je možné jednoduchým spôsobom vyjadriť, na stabilitu však áno)
- Frekvenčné spektrum diskretného reg. obvodu - jednoznačnosť výberu periódy vzorkovania
- **Princíp** : vyjadrenie Diracových  funkcií rozvojom do Fourierovho exponenciálneho radu

$$f^*(t) = \frac{1}{T} f(t) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT)$$
$$f^*(t) = \frac{1}{T} f(t) \sum_{m=-\infty}^{\infty} e^{-j\omega_v t}$$

- Fourierov obraz „posunutej funkcie“ $\mathcal{F}\{f(t)e^{at}\} = \mathcal{F}(j\omega - a)$

Ideálny vzorkovací spínač

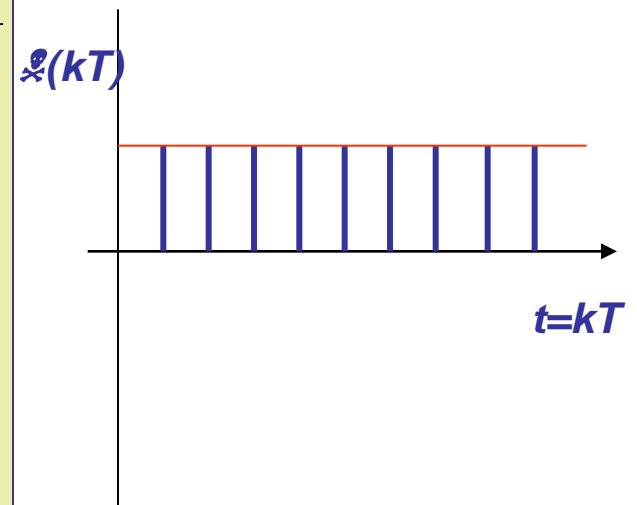
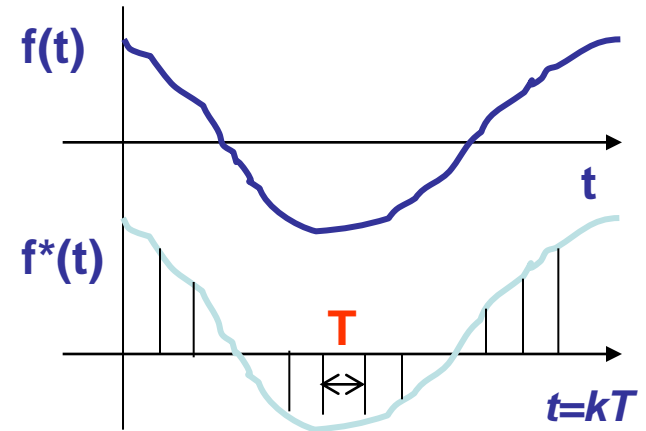
Postupnosť
Diracových impulzov



$$\delta(t - kT)$$

$$\delta(t - kT) \neq 0 \text{ ak } t - kT = 0 \text{ pre } k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$$

Zovšeobecnenie:



$$\dots \delta[t + (k+1)T] + \delta[t + kT] + \delta[t + (k-1)T] + \delta[t + (k-2)T] + \dots + \delta[t + T] + \delta[t] + \delta[t - T] + \dots + \delta[t + (k-1)T]$$

$$f^*(t) = f(t) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT)$$

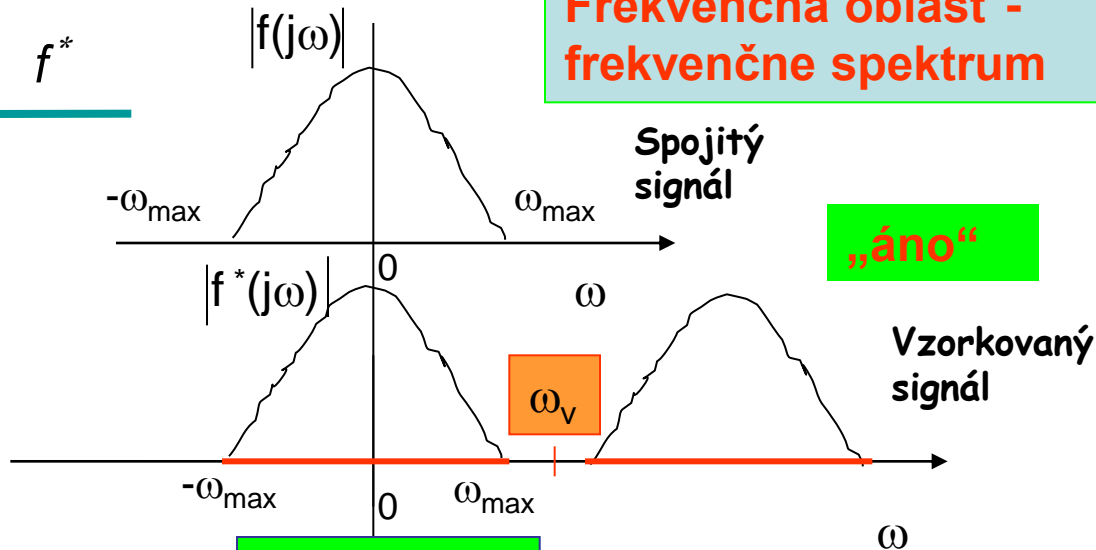
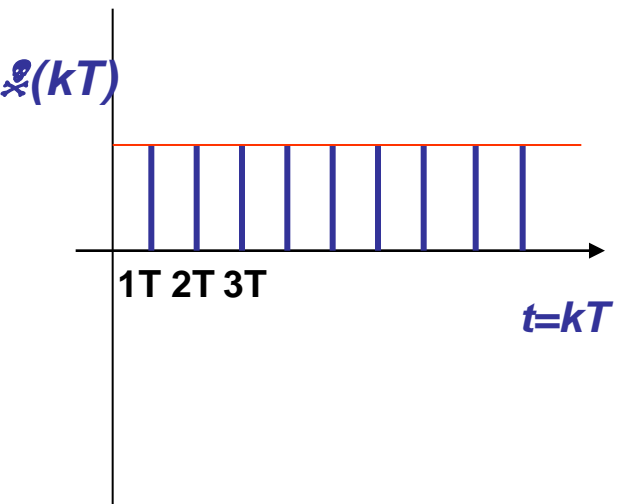
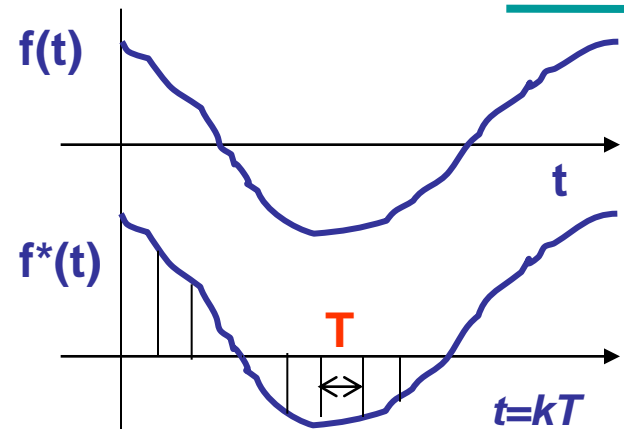
$$\text{alebo } \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT) = f_1(t)$$

$$\text{real } k=0 \quad f^*(t) = \sum_{k=0}^{\infty} f(kT) \delta(t - kT)$$

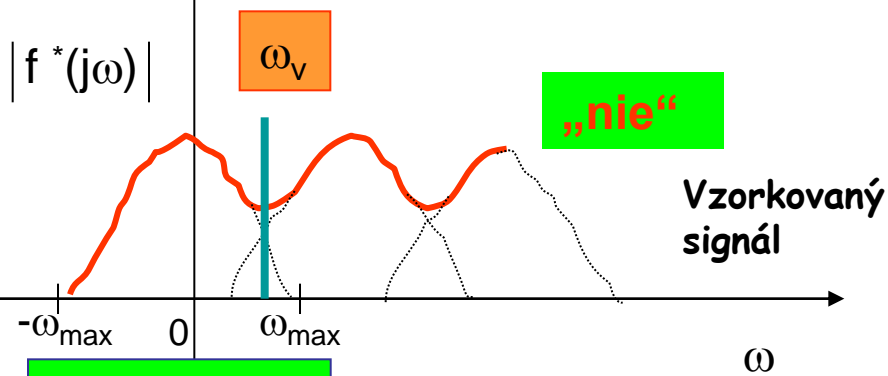
$$f(t) = 0, \quad \forall t < 0$$

Časová oblast'

Frekvenčná oblast' - frekvenčné spektrum



$$\omega_V > 2\omega_{max}$$



$$\omega_V < 2\omega_{max}$$

Aby sme úplne poznali signál, ktorého najvyššia frekvencia je ω_{max} postačuje merať jeho hodnoty v časových okamihoch vzdialených od seba o polperiódy kmitu najvyššej frekvencie

$$T = \frac{1}{2} \frac{2\pi}{\omega_{max}}$$

Dôsledok :

Ak

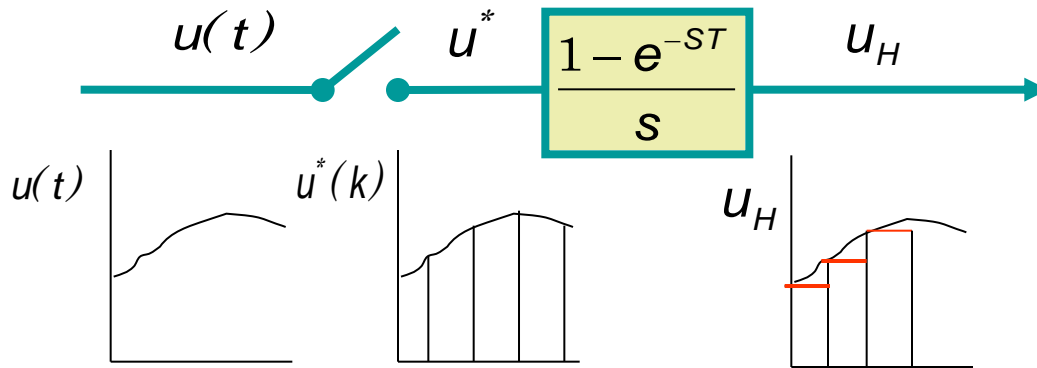
$$\omega_v > 2\omega_{\max}$$

cez spínač sa prenesie celé základné frekvenčné pásmo neskreslene

Ak

$$\omega_v < 2\omega_{\max}$$

cez spínač sa neprenesie ani základné pásmo v pôvodnom tvare a k amplitúdam najvyšších frekvencií základného pásma sa pridávajú amplitúdy z nasledujúceho pásma - výsledkom je skreslený tvar výstupného signálu zo vzorkovača.



Vzorkovaný
signál

$$\delta^*(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT)$$

$$\delta^*(t) = \frac{\omega_v}{2\pi} \sum_{m=-\infty}^{\infty} e^{-j\omega_v m t}$$

Vystup:

$$u^*(t) = u(t)\delta^*(t), \quad u(t) = 0, t < 0$$

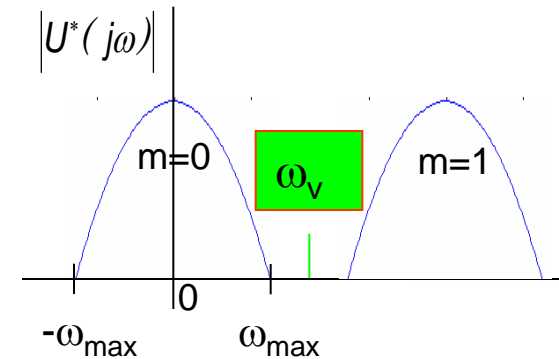
$$u^*(t) = \frac{\omega_v}{2\pi} u(t) \sum_{m=-\infty}^{\infty} e^{-j\omega_v m t}$$

$$u^*(t) = \frac{1}{T} u(t) \sum_{m=-\infty}^{\infty} e^{-j\omega_v m t}$$

$$\text{Four. tran.: } U(j\omega) = \int_0^{\infty} u^*(t) e^{-j\omega t} dt = \frac{1}{T} \int_0^{\infty} u(t) e^{-j\omega t} \left(\sum_{m=-\infty}^{\infty} e^{-j\omega_v m t} \right) dt =$$

$$U^*(j\omega) = \frac{1}{T} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \int_0^{\infty} e^{-j(\omega + m\omega_v)t} u(t) dt = \frac{1}{T} \sum_{m=-\infty}^{\infty} U[j(\omega + m\omega_v)]$$

$$s = j\omega \quad U(s) = \frac{1}{T} \sum_{m=-\infty}^{\infty} U(s + jm\omega_v)$$



$$u(t) \rightarrow |U(j\omega)|$$

$$u^*(t) \rightarrow \left| \frac{1}{T} \sum_{m=-\infty}^{\infty} U(j\omega + jm\omega_v) \right|$$

Dôsledok :

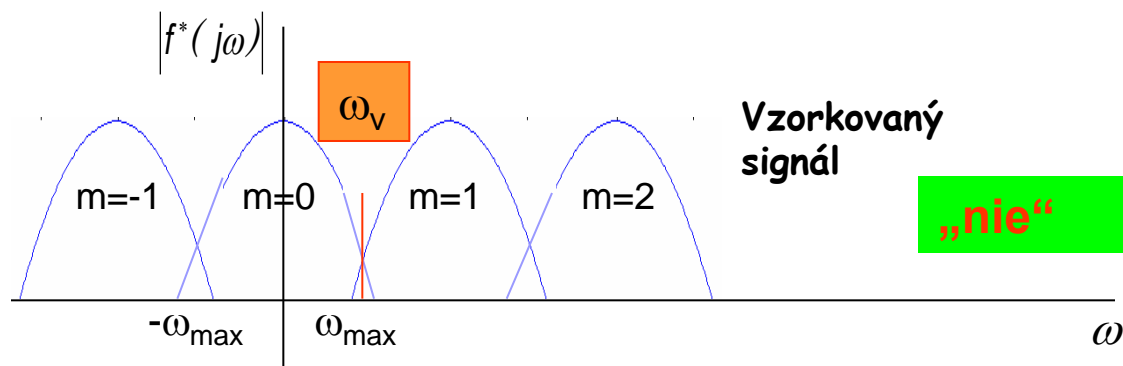
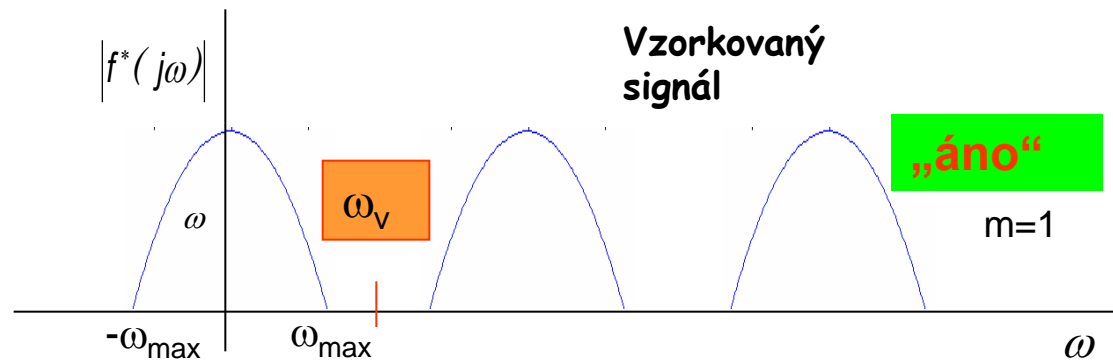
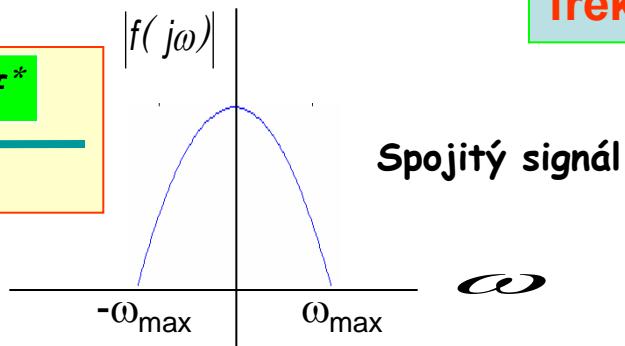
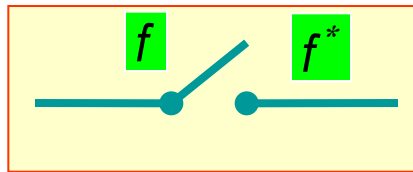
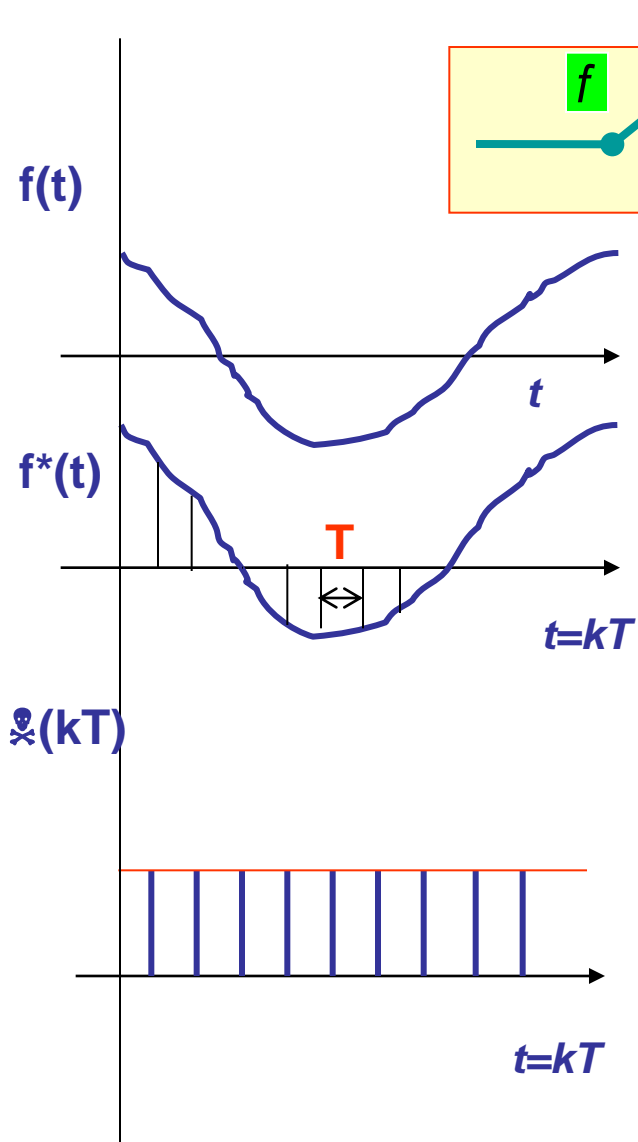
- Pri amplitudovej modulácii vznikajú vedľajšie frekvenčné spektrá, ktoré sú celočísl. násobkom frekvencie vzorkovania ($m=0,1,\dots$)
- Diskrétne regulačný obvod - vzorkovanie regulačnej odchýlky možnosť vzniku nežiadúcich účinkov (utlmí ich tvarovací člen a regulovaný systém)
- TČ a regulovaný objekt - NF filter, spektrum referenčnej premennej w = spektru výstupu y
- Praktický postup volíme ω_{max} tak aby frekvenčný obraz $E(j\omega)$ neobsahoval zložky $\omega > \omega_{max}$. Frekvencia vzorkovania je potom $\omega_v > 2\omega_{max}$

Shanonova veta: Ak platí pre Fourierov obraz $F(j\omega)$ signálu $f(t)$ že $F(j\omega)=0$ pre $\omega \geq \omega_{max}$ potom $f(t)$ je jednoznačne určený z diskrétnych vzoriek $f(kT)$, $k=0,\pm 1,\pm 2,\dots$ kde $T_v \leq \pi/\omega_{max}$ teda $\omega_v \geq 2\omega_{max}$

Splnenie podmienky $\omega_v \geq 2\omega_{max}$ zabezpečuje, že frekvenčné spektra sa navzájom neprekrývajú (vid'.nasled.obr.)

Časová oblast'

Frekvenčná oblast' - frekvenčné spektrum



Praktické rady pre výber periódy vzorkovania

- Prietoky ($T_v=1s$)
- Hladiny, tlaky ($T_v=5s$)
- Teploty, zloženie zmesi, koncentrácie $T_v=(1 - 200s)$
- Z prechodovej charakteristiky riadeného procesu
 $T_v=(1/6 - 1/12)T_{ust}$
- Casové konštanty $T_v=(Suma(T_i)/(3-4), T_s=Suma(T_i)$
- Perióda vzorkovania musí byť K-násobne kratšia než náhradná časova konštantu T_n , t.j. $T_v=T_n/K, K \geq 2$

$$T_n = (2 - 4)(T_\sigma + T / 2)$$

$$T_n = (2 - 4) \frac{3}{2} T_s$$

$$T_v = T_s / (3 - 6)$$

$$T_v = (1/4 \dots 1/8)D$$

$$T_v = (1.2 \dots 0.35)\alpha \quad \text{ak } 0.1 \leq \alpha/\tau \leq 1$$

$$T_v = (0.35 \dots 0.22)\alpha \quad \text{ak } 1 \leq \alpha/\tau \leq 10$$